

POGO30

Best Boatspeeds (kt)



	4	6	8	10	12	14	16	20	25	30	35
32	2,29	3,46	4,53	5,33	5,84	6,12	6,29	6,45	6,48	6,35	6,02
36	2,62	3,94	5,04	5,84	6,27	6,53	6,69	6,84	6,9	6,87	6,74
40	2,92	4,34	5,46	6,19	6,62	6,83	6,96	7,12	7,21	7,22	7,08
45	3,24	4,74	5,86	6,54	6,93	7,12	7,24	7,39	7,51	7,56	7,53
52	3,62	5,16	6,2	6,87	7,25	7,42	7,57	7,8	7,97	8,07	8,09
60	3,92	5,49	6,48	7,1	7,52	7,77	7,95	8,2	8,44	8,62	8,72
70	4,14	5,71	6,66	7,26	7,75	8,14	8,33	8,73	9,13	9,47	9,73
80	4,21	5,77	6,7	7,33	7,84	8,32	8,77	9,32	9,99	10,58	11,04
90	4,17	5,9	6,96	7,55	7,85	8,32	8,92	10,01	10,96	11,87	12,58
100	4,34	6,02	7,03	7,66	8,05	8,34	8,77	10,48	12,05	13,04	13,84
110	4,3	5,95	6,94	7,63	8,21	8,6	9,01	10	12,79	14,05	15,01
120	4,06	5,7	6,75	7,47	8,14	8,82	9,43	10,55	12,05	14,68	16,04
130	3,69	5,3	6,44	7,23	7,9	8,58	9,45	11,27	13,05	14,51	16,22
140	3,27	4,81	6,02	6,88	7,52	8,16	8,87	11,06	14,03	15,78	17,33
150	2,82	4,23	5,44	6,36	7,06	7,64	8,22	9,81	12,89	15,97	18,6
160	2,41	3,64	4,79	5,79	6,58	7,2	7,76	8,99	11,4	14,31	17,21
170	2,19	3,31	4,39	5,38	6,2	6,88	7,43	8,51	10,5	13,14	15,8
180	2,04	3,09	4,11	5,06	5,91	6,6	7,15	8,16	9,78	12,17	14,62
Up.Vs	3,28	4,64	5,6	6,06	6,46	6,59	6,66	-	6,89	6,97	7,03
Up.Bt	45,8	43,6	41,5	38,5	38	36,6	35,7	-	35,9	37,1	38,6
Up.Vmg	2,29	3,36	4,19	4,75	5,09	5,29	5,41	5,54	5,58	5,56	5,49
Dn.Vs	3,17	4,57	5,63	6,32	6,63	7	7,53	10,57	13,55	16,04	18,27
Dn.Bt	141,7	144	146,9	150,4	158,7	165,7	166,3	144	146,2	149,6	153,5
Dn.Vmg	2,49	3,7	4,72	5,5	6,17	6,78	7,31	8,55	11,26	13,83	16,36

Zone de "planning"

VMG up wind

VMG down wind

Pogo 30 quille fixe en minimum sailing displacement avec équipage régaté et spi symétrique IRC

Données indicatives uniquement

Les VPP (Velocity Prediction Program) sont avant tout un outil de conception pour l'architecte.

L'architecte nourrit un algorithme un logiciel avec des informations afin de comparer l'influence de différents paramètres sur les performances du bateau.

Chaque architecte utilise, des données, des paramètres voir des logiciels différents ainsi qu'une forme d'empirisme

Il n'est donc pas possible de comparer ces polaires théoriques aux polaires d'un autre bateau.

Le logiciel ne tient pas compte de l'état de la mer et de l'inertie d'un bateau dans les vagues, il considère que le bateau est mené de façon optimum.

Donc tout ceci est très relatif mais permet de se faire une image des performances global du bateau.